



## Аналитические методы геометрического моделирования

### Глава 4. Неявные уравнения кривых и поверхностей

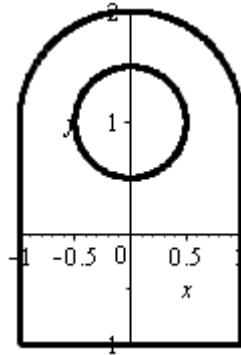
#### Оглавление

4.1. Неявные уравнения границ плоских областей .....	3
4.1.1 Пересечение областей .....	4
4.1.2 Дополнение областей .....	9
4.1.3 Объединение плоских областей.....	10
4.1.3 Разность областей.....	12
4.2 Неявные уравнения составных поверхностей .....	14
Задачи и упражнения к главе 4.....	15

В 1963 г. В.Л. Рвачев предложил способ построения неявных уравнений кривых и поверхностей с ребрами, которые можно рассматривать как границы некоторых областей. Пусть  $\Omega$  область  $n$  – мерного пространства с границей  $S$ . Идея построения неявного уравнения границы области  $S$  состояла в предложенной им методике конструирования функции  $\omega(x_1, x_2, \dots, x_n)$ , которая строго положительна внутри области, отрицательна вне ее и обращается в ноль на ее границе. Очевидно, что уравнение  $\omega(x_1, \dots, x_n) = 0$  является неявным уравнением границы области.

Допустим, что с помощью операций над множествами (пересечение, объединение, дополнение и т.д.) мы можем представить область  $\Omega$  в виде дополнения, пересечения и объединения нескольких подобластей  $\Omega_1, \Omega_2, \dots, \Omega_m$ , имеющих более простую форму, чем  $\Omega$ , и для каждой из подобластей  $\Omega_i$  мы знаем функцию  $\omega_i(x_1, \dots, x_n)$  положительную внутри области, отрицательную – вне ее и равную нулю на границе. Такую функцию мы будем называть функцией идентификации области или кратко – идентификатор области. Очевидно, что для любой области таких функций можно построить бесконечно много. Например, показанную на следующем

на рисунке область (плоский прямоугольник объединить с приподнятым кругом и с круглой дыркой внутри)



с помощью логической формулы

$$\Omega = (\Omega_1 \cap \Omega_2 \cup \Omega_3) \cap \bar{\Omega}_4 \quad (1)$$

можно представить в виде комбинации подобластей  $\Omega_i$  со следующими идентификаторами  $\omega_i(x, y)$ :

$\Omega_1 : \omega_1(x, y) = 1 - x^2 \geq 0$  - вертикальная полоса;

$\Omega_2 : \omega_2(x, y) = 1 - y^2 \geq 0$  - горизонтальная полоса;

$\Omega_3 : \omega_3(x, y) = 1 - x^2 - (y - 1)^2 \geq 0$  - приподнятый круг радиуса 1;

$\Omega_4 : \omega_4(x, y) = \frac{1}{4} - x^2 - (y - 1)^2 \geq 0$  - приподнятый круг радиуса  $\frac{1}{2}$ ;

Легко проверить, что функции идентификации  $\omega_i(x, y) \geq 0$  неотрицательны внутри и на границе своих областей  $\Omega_i$ .

Построим функцию двух переменных  $IR(x, y)$ , которая положительна в области первого квадранта  $x > 0, y > 0$ , обращается в ноль на его граничных лучах  $y = 0 (x \geq 0)$ ,  $x = 0 (y \geq 0)$  и отрицательную для остальных значений  $x, y$  (это функция идентификации  $\omega(x, y)$  области первого квадранта). Построим также функцию двух переменных  $UR(x, y)$ , которая отрицательна во внутренних точках первого квадранта  $x > 0, y > 0$ , обращается в ноль на его граничных лучах  $y = 0 (x \geq 0)$ ,  $x = 0 (y \geq 0)$  и положительна для остальных точек  $(x, y)$  плоскости (это функция идентификации области, полученной объединением 2 – го, 3 – го и 4 – го квадрантов плоскости XY). Заменим в логической формуле (1) операции пересечения функцией  $IR(\dots, \dots)$  с аргументами – идентификаторами  $\omega_i$  соответствующих подобластей  $\Omega_i$ , операцию объединения заменим функцией  $UR(\dots, \dots)$ , операцию дополнения заменим арифметическим отрицанием (т.е. вместо  $\bar{\Omega}_i$  в формуле поставим  $-\omega_i$ ). Тогда получаемая композиция функций  $IR(\dots), UR(\dots)$  и  $\omega_i(x, y)$  даст идентифицирующую функцию результирующей области. Например, для логической формулы, приведенной выше, следующая композиция функций

$$\omega(x, y) = IR(UR( IR(\omega_1(x, y), \omega_2(x, y)), \omega_3(x, y)), -\omega_4(x, y))$$

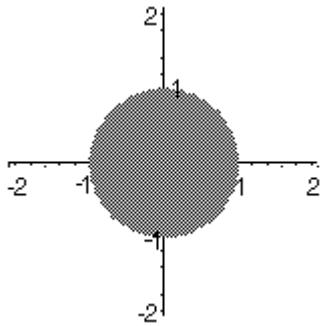
даст идентифицирующую функцию нашей области, а неявным уравнением ее границы будет  $\omega(x, y) = 0$ . Описанный подход и есть предметом более подробного обсуждения данной главы.

#### 4.1. Неявные уравнения границ плоских областей

Для идентификации области будем использовать функцию  $\omega(x, y)$ , которая положительна внутри области, равна нулю на ее границе и отрицательна вне области. Например, для окружности единичного радиуса с центром в начале координат такой функцией может быть  $\omega(x, y) = 1 - x^2 - y^2$ . Для полуплоскости, лежащей с одной стороны прямой  $ax + by + c = 0$  такой функцией будет либо  $\omega(x, y) = ax + by + c$ , либо  $\omega(x, y) = -ax - by - c$  в зависимости от покрываемой части плоскости. Для краткости такие функции мы будем называть «функцией идентификации области» или кратко – идентификатор области. Очевидно, что для одной и той же области таких функций можно построить бесчисленное множество. Имея функции  $\omega_1(x, y)$  и  $\omega_2(x, y)$  двух пересекающихся областей можно построить такие же функции (положительные внутри и отрицательные снаружи) для области пересечения  $\omega_{\cap}(x, y)$ , объединения  $\omega_{\cup}(x, y)$  или разности  $\omega_{\setminus}(x, y)$  таких областей. При этом неявным уравнением границы новой области будет соответственно  $\omega_{\cap}(x, y) = 0$ ,  $\omega_{\cup}(x, y) = 0$  или  $\omega_{\setminus}(x, y) = 0$ . Метод построения таких функций для области, полученной от пересечения, объединения или других операций над множествами, по уравнениям функций  $\omega_1(x, y)$ ,  $\omega_2(x, y)$  исходных областей предложен харьковским математиком В.Л. Рвачевым и носит название метода R функций. В литературе имеется методика его обоснования и применения, основанная на использовании булевых функций. Но для этой методики есть простая интерпретация, которую мы здесь описываем и приводим способ использования в MAPLE.

Для графического представления области, если есть ее функция идентификации области  $\omega(x, y)$ , в MAPLE удобно использовать функцию `implicitplot` с опциями `filled` и `coloring`.

```
restart;
with(plots):
w:=(x,y)-> 1-x^2-y^2:
implicitplot(w(x,y), x=-2..2, y=-2..2, filled=true,
coloring=[WHITE,BLUE]);
```



Если опции `filled` и `coloring` убрать, то будет построена линия – граница области. Везде далее мы будем строить область (закрашенную), чтобы показывать не только кривую, представляющую границу области, но и ту часть плоскости, в которой функция идентификации области положительна.

#### 4.1.1 Пересечение областей

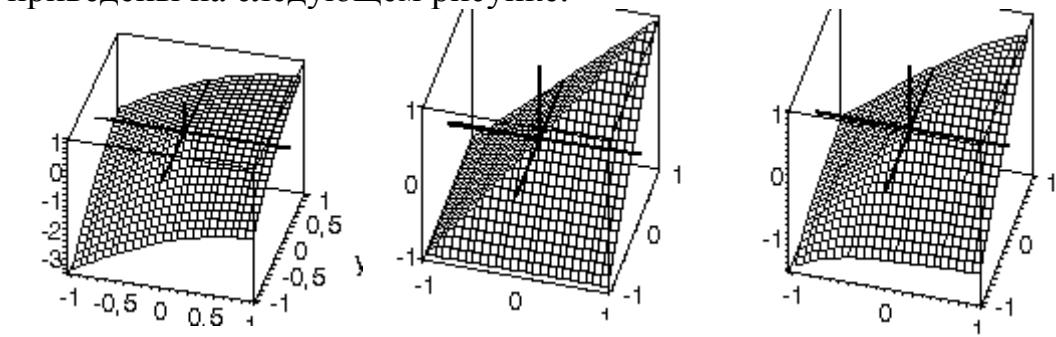
Рассмотрим функцию двух переменных  $IR(x, y)$  положительную в области первого квадранта  $x > 0, y > 0$ , обращающуюся в ноль на его граничных лучах  $y = 0 (x \geq 0)$ ,  $x = 0 (y \geq 0)$  и отрицательную для остальных значений  $x, y$ . Примерами таких функций являются

$$IR_0(x, y) = \frac{1}{2} \left( x + y - \sqrt{x^2 + y^2} \right) \quad (1a)$$

$$IR_1(x, y) = \frac{1}{2} \left( x + y - |x - y| \right) \quad (1b)$$

$$IR_\alpha(x, y) = \frac{1}{1 + \alpha} \left( x + y - \sqrt{x^2 + y^2 - 2\alpha xy} \right) \quad (-1 < \alpha \leq 1) \quad (1c)$$

Мы их будем называть функциями, сопровождающими операцию пересечения или кратко «функциями пересечения». Графики этих функций приведены на следующем рисунке.



a)  $IR_0(x, y)$

b)  $IR_1(x, y)$

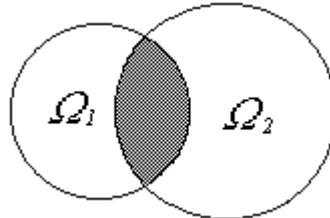
c)  $IR_\alpha(x, y, 4/5)$

Далее часто мы будем использовать обозначение  $IR(x, y)$ , и в качестве  $IR(x, y)$  может выступать любая из функций (1), а также любая другая, которая удовлетворяет специальным условиям знаков

$$IR(x, y) = \begin{cases} IR(x, y) > 0, x > 0 \wedge y > 0 \\ IR(x, y) = 0, x = 0 \wedge y \geq 0 \vee x \geq 0 \wedge y = 0 \\ IR(x, y) < 0 \text{ в остальных случаях} \end{cases} \quad (2)$$

Заметим, что функция  $IR(x, y)$  тоже является «функцией идентификации области» первого квадранта  $x \geq 0 \wedge y \geq 0$ .

Допустим, что замкнутая область  $\Omega_1$  определяется неравенством  $\omega_1(x, y) \geq 0$ , а замкнутая область  $\Omega_2$  определяется неравенством  $\omega_2(x, y) \geq 0$ . Рассмотрим множество точек  $(x, y)$  определяемое неравенством  $IR(\omega_1(x, y), \omega_2(x, y)) \geq 0$ . Покажем, что это множество совпадает с областью пересечения  $\Omega_1 \cap \Omega_2$ .



Пусть точка  $P(x, y) \notin \Omega_1$  и  $P(x, y) \notin \Omega_2$ . Тогда  $\omega_1(x, y) < 0$  и  $\omega_2(x, y) < 0$ . Согласно (2)  $IR(\omega_1 < 0, \omega_2 < 0) < 0$  как функция двух отрицательных аргументов.

Пусть  $P(x, y) \in \Omega_1$  и  $P(x, y) \notin \Omega_2$ . Тогда  $\omega_1(x, y) \geq 0$  и  $\omega_2(x, y) < 0$ . В соответствии с (2),  $IR(\omega_1 \geq 0, \omega_2 < 0) < 0$ , поскольку второй аргумент отрицателен.

Пусть  $P(x, y) \notin \Omega_1$  и  $P(x, y) \in \Omega_2$ . Тогда  $\omega_1(x, y) < 0$  и  $\omega_2(x, y) \geq 0$ . В соответствии с (2) имеем  $IR(\omega_1 < 0, \omega_2 \geq 0) < 0$ , поскольку первый аргумент отрицателен.

Пусть  $P(x, y) \in \Omega_1$  и  $P(x, y) \in \Omega_2$ . Тогда  $\omega_1(x, y) \geq 0$  и  $\omega_2(x, y) \geq 0$ . В соответствии с (2) получаем  $IR(\omega_1 \geq 0, \omega_2 \geq 0) \geq 0$ . Т.о. выражение  $IR(\omega_1(x, y), \omega_2(x, y))$  неотрицательно только для точек  $P(x, y) \in \Omega_1 \cap \Omega_2$ . При этом, если точка  $P(x, y)$  лежит на границе области пересечения  $\Omega_1 \cap \Omega_2$ , то  $IR(0, \omega_2 \geq 0) = 0$  либо  $IR(\omega_1 \geq 0, 0) = 0$ . Поэтому получаем  $IR(\omega_1(x, y), \omega_2(x, y)) = 0$ , и только в граничных точках области  $\Omega_1 \cap \Omega_2$  выполняется это равенство.

Таким образом, мы получили

**Лемма 1.** Функция  $\omega_{\cap}(x, y)$  идентификации области пересечения  $\Omega_1 \cap \Omega_2$  замкнутых областей  $\Omega_1$  и  $\Omega_2$  может быть построена по формуле

$$\omega_{\cap}(x, y) = IR(\omega_1(x, y), \omega_2(x, y)), \quad (3)$$

где  $\omega_1(x, y)$  и  $\omega_2(x, y)$  являются функциями идентификации областей  $\Omega_1$  и  $\Omega_2$ .

**Следствие.** Неявное уравнение границы области  $\Omega_1 \cap \Omega_2$  имеет вид

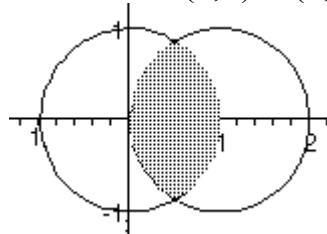
$$IR(\omega_1(x, y), \omega_2(x, y)) = 0 \quad (4)$$

**Пример 1.** Построим неявное уравнение границы прямоугольника  $-a \leq x \leq a$ ,  $-b \leq y \leq b$ . Функция  $\omega_1$  идентификации полосы  $-a \leq x \leq a$  может быть записана, например, в виде  $\omega_1(x, y) = a - |x|$ . Аналогично, идентификатор полосы  $-b \leq y \leq b$  может иметь вид  $\omega_2(x, y) = b - |y|$ . Используя функцию  $IR_1(x, y)$  идентификатор области пересечения полос, т.е. области прямоугольника, имеет вид

$$\begin{aligned}\omega_r(x, y) &= \frac{1}{2}(\omega_1(x, y) + \omega_2(x, y) - |\omega_1(x, y) - \omega_2(x, y)|) = \\ &= \frac{1}{2}(a + b - |x| - |y| - |a - b + |y|| - |x|)\end{aligned}$$

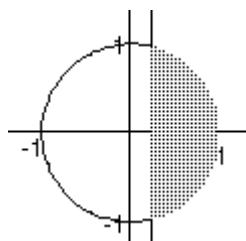
Пусть  $a \geq b$ . Двухэтажный модуль, стоящий в предыдущем выражении, как функция переменной  $x$  является ломаной и может быть приведен к «одноэтажному выражению».

**Пример 2.** Построить неявное уравнение границы области пересечения двух единичных кругов с центрами в точках  $(0,0)$  и  $(1,0)$ .



Функции областей этих кругов имеют вид  $\omega_1(x, y) = 1 - x^2 - y^2$  и  $\omega_2(x, y) = 1 - (x - 1)^2 - y^2$ . Тогда в соответствии с (3) получаем  $\omega(x, y) = IR(1 - x^2 - y^2, 1 - (x - 1)^2 - y^2)$ . Выбирая в качестве функции пересечения функцию (1b), после некоторых преобразований получаем  $\omega(x, y) = \frac{1}{2} - x^2 - y^2 + x - \frac{1}{2}|2x - 1|$ . Неявное уравнение границы «луночки» имеет вид  $\frac{1}{2} - x^2 - y^2 + x - \frac{1}{2}|2x - 1| = 0$ .

**Пример 3.** Построить идентифицирующую функцию области пересечения единичного круга с центром в точке  $(0,0)$  и полуплоскости  $x \geq \frac{1}{4}$ .



Имеем  $\omega_1(x, y) = 1 - x^2 - y^2$ ,  $\omega_2(x, y) = x - \frac{1}{4}$ . Выбирая (1b) в качестве функции пересечения, получаем

$$\omega(x, y) = IR_1(1 - x^2 - y^2, x - \frac{1}{4}) = \frac{3}{8} - \frac{x^2 + y^2 - x}{2} - \frac{1}{2} \left| x^2 + y^2 + x - \frac{5}{4} \right|$$

**Пример 4.** Построить функцию  $\omega_{ABC}(x, y)$  внутренней области треугольника с вершинами в точках A(-2, -2), B(1,0), C(0,2). Для этого представим эту область как пересечение трех полуплоскостей – лежащей ниже прямой AC, лежащей выше прямой AB и лежащей левее прямой BC. Функции  $\omega_\alpha(x, y)$  этих полуплоскостей следует задать следующими уравнениями:

$$\omega_{AC}(x, y) = 2 + 2x - y, \quad \omega_{BC}(x, y) = 2 - 2x - y, \quad \omega_{AB}(x, y) = 2 - 2x + 3y.$$

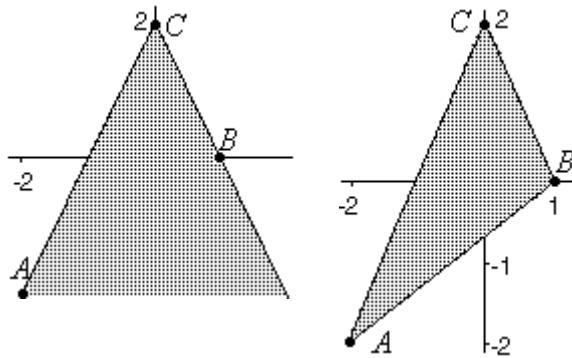
Для проверки того, что мы правильно выбрали знаки «функций полуплоскостей» достаточно вычислить значение этих функций в одной внутренней точке, например, в точке (0,0).

Пересечение первых двух полуплоскостей дает область угла, заштрихованного на следующем рисунке слева. Функция этой области равна

$$\omega_{\angle ACB}(x, y) = IR_1(2 + 2x - y, 2 - 2x - y) = 2 - 2|x| - y.$$

Полученную область мы пересекаем с полуплоскостью, лежащей выше прямой AB, и получаем треугольную область. Функция этой области будет равна

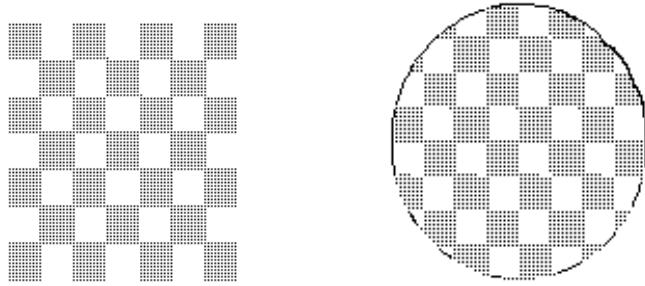
$$\omega_{ABC}(x, y) = IR_1(2 - 2|x| - y, 2 - 2x + 3y) = 2 - x + y - |x| - |x - 2y - |x||$$



**Пример 5.** Построить функцию положительную внутри множества черных точек плоскости, показанных на следующем рисунке справа, и равную нулю на его границе. Оно представляет собой набор “черных квадратных клеток шахматной доски” расположенных внутри и на границе круга.

Пусть ширина клетки равна единице, а круг имеет радиуса 4 и центр в начале координат. Легко видеть, что функция области “бесконечной шахматной доски” (см. следующий рисунок слева) имеет уравнение  $\omega_1(x, y) = \sin \pi x \sin \pi y$ , а внутренняя область круга определяется функцией  $\omega_2(x, y) = 16 - x^2 - y^2$ . Тогда  $\omega(x, y) = IR_1(\sin \pi x \sin \pi y, 16 - x^2 - y^2) =$

$$= \frac{1}{2} \left( \sin \pi x \sin \pi y + 16 - x^2 - y^2 - \left| \sin \pi x \sin \pi y - 16 + x^2 + y^2 \right| \right)$$

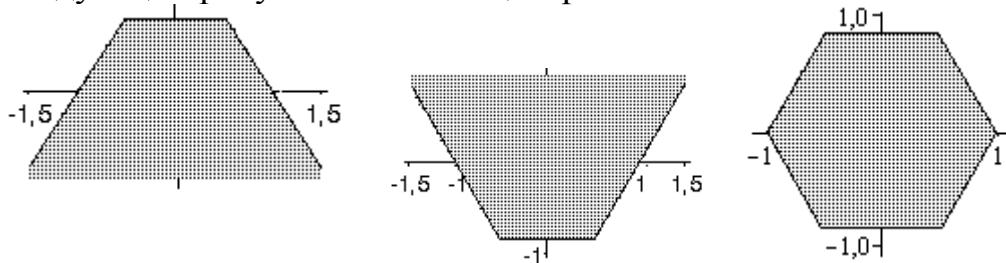


□

**Предложение.** Даны две области: одна ограничена сверху кривой  $y = f_1(x)$ , а другая ограничена снизу кривой  $y = f_2(x)$ . Функции этих областей имеют вид:  $\omega_1(x, y) = f_1(x) - y$  и  $\omega_2(x, y) = y - f_2(x)$ . Очевидно, что функция области пересечения будет иметь вид  $\omega_{\Omega_1 \cap \Omega_2}(x, y) = IR_1(f_1(x) - y, y - f_2(x))$ .

**Пример 6.** Написать неявное уравнение правильного шестиугольника с центром в начале координат и единичным радиусом описанной окружности.

Можно построить эту область как пересечение шести полуплоскостей. Однако можно поступить по-другому. В предыдущих главах нами получен способ построения явного уравнения ломаной. Будет проще, если мы построим область шестиугольника пересечением областей показанных на следующем рисунке слева и в центре.



Координаты узлов верхней ломаной равны  $\left(\frac{1}{2}, \frac{\sqrt{3}}{2}\right)$  и  $\left(-\frac{1}{2}, \frac{\sqrt{3}}{2}\right)$ , а тангенсы углов наклона бесконечных лучей равны  $\sqrt{3}$  и  $-\sqrt{3}$ . Уравнение ломаной, сверху ограничивающей область на левом рисунке, можно построить следующим образом

$$y_1(x) = \sqrt{3}Q_l\left(x, -\frac{1}{2}\right) + \frac{\sqrt{3}}{2} - \sqrt{3}Q\left(x, \frac{1}{2}\right) = \frac{\sqrt{3}}{2}\left(2 - \left|x + \frac{1}{2}\right| - \left|x - \frac{1}{2}\right|\right)$$

Аналогично, уравнение ломаной, ограничивающей снизу область показанную на среднем рисунке, имеет вид

$$y_2(x) = -\sqrt{3}Q_l\left(x, -\frac{1}{2}\right) - \frac{\sqrt{3}}{2} + \sqrt{3}Q\left(x, \frac{1}{2}\right) = \frac{\sqrt{3}}{2}\left(-2 + \left|x + \frac{1}{2}\right| + \left|x - \frac{1}{2}\right|\right)$$

Тогда

$$\omega_1(x, y) = \frac{\sqrt{3}}{2}\left(2 - \left|x + \frac{1}{2}\right| - \left|x - \frac{1}{2}\right|\right) - y$$

$$\omega_2(x, y) = y - \frac{\sqrt{3}}{2} \left( 2 - \left| x + \frac{1}{2} \right| - \left| x - \frac{1}{2} \right| \right)$$

И в результате получаем

$$\omega_6(x, y) = IR_1(\omega_1(x, y), \omega_2(x, y)) = \frac{\sqrt{3}}{2} \left( 2 - \left| x + \frac{1}{2} \right| - \left| x - \frac{1}{2} \right| \right) - |y|$$

#### 4.1.2 Дополнение областей

Аналогично предыдущему, для любой булевой функции можно построить сопровождающую функцию.

Легко понять, что если функция  $\omega_\Omega(x, y)$  является «функцией области»  $\Omega$ , то «функцией области»  $\bar{\Omega} \cup \partial\Omega$  (черта сверху обозначает внешность области  $\Omega$ , а  $\partial\Omega$  обозначает множество точек границы  $\Omega$ ) будет  $-\omega_\Omega(x, y)$ . Действительно, область  $\bar{\Omega} \cup \partial\Omega$  состоит из точек плоскости не принадлежащих  $\Omega$  и граничных точек этой области. Тогда.

Если точка  $P(x, y) \in \partial\Omega$ , то  $\omega_\Omega(x, y) = 0 \Rightarrow \omega_{\bar{\Omega} \cup \partial\Omega}(x, y) = 0$ .

Если  $P(x, y) \in \bar{\Omega}$ , то  $\omega_\Omega(x, y) < 0 \Rightarrow \omega_{\bar{\Omega} \cup \partial\Omega}(x, y) > 0$ .

Если  $P(x, y) \in \Omega$ , то  $\omega_\Omega(x, y) > 0 \Rightarrow \omega_{\bar{\Omega} \cup \partial\Omega}(x, y) < 0$ .

Таким образом, мы получили

**Лемма 2.** Функция  $\omega_{\bar{\Omega} \cup \partial\Omega}(x, y)$  положительная вне области  $\Omega$ , равная нулю на ее границе и отрицательная внутри области, может быть построена по формуле

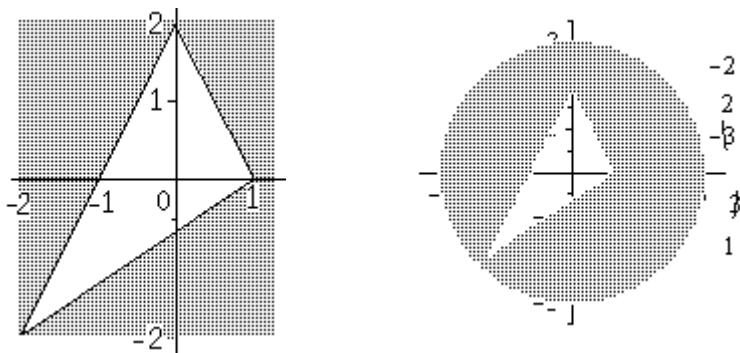
$$\omega_{\bar{\Omega} \cup \partial\Omega}(x, y) = -\omega_\Omega(x, y), \quad (5)$$

где  $\omega_\Omega(x, y)$  являются «функцией области»  $\Omega$ .

**Пример 1.** Построить функцию  $\omega(x, y)$  положительную внутри круга с центром в начале координат, радиуса 3 и вне треугольника с вершинами в точках A(-2, -2), B(1, 0), C(0, 2) и равную 0 на границе этой области.

Для нашего треугольника в примере 3 предыдущего пункта мы построили «функцию области»  $\omega_{ABC}(x, y) = 2 - x + y - |x| - |x - 2y| - |x|$ . Очевидно, что функция положительная вне области треугольника, равная 0 на его границе и отрицательная внутри будет отличаться от этой только знаком. Тогда для нашей области мы получим

$$\begin{aligned} \omega(x, y) = IR_1(-\omega_{ABC}(x, y), 9 - x^2 - y^2) = \\ \frac{7}{2} - \frac{1}{2}y + \frac{1}{2}|x| + \frac{1}{2}x + \frac{1}{4}|-4y - 2|x| + 2x| - \frac{1}{2}x^2 - \frac{1}{2}y^2 \\ - \frac{1}{2}\left|-11 - y + |x| + x + \frac{1}{2}|-4y - 2|x| + 2x| + x^2 + y^2\right| \end{aligned}$$



#### 4.1.3 Объединение плоских областей

Аналогично п. 4.1.1 можно строить неявные уравнения границ областей. Для этого нам потребуются следующие вспомогательные функции

$$UR_0(x, y) = \frac{1}{2}(x + y + \sqrt{x^2 + y^2})$$

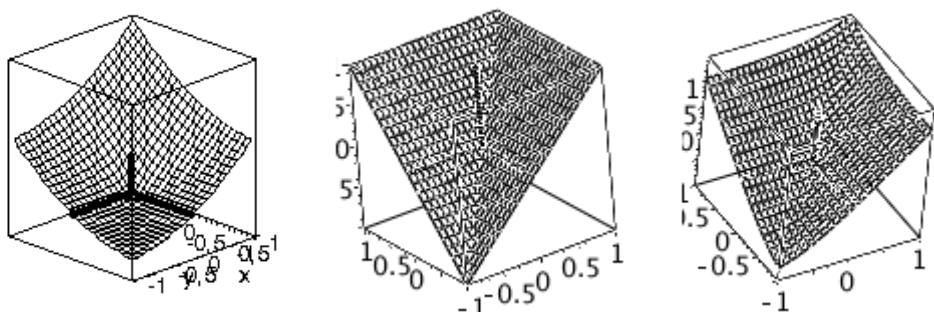
$$UR_1(x, y) = \frac{1}{2}(x + y + |x - y|)$$

$$UR_\alpha(x, y) = \frac{1}{1+\alpha}(x + y + \sqrt{x^2 + y^2 - 2\alpha xy}) \quad (-1 < \alpha \leq 1)$$

(по сравнению с функциями  $IR_\alpha(x, y)$  имеем только отличие в знаке).

Вот пример кода Maple построения графиков этих функций

```
p1:=spacecurve({[t,0,0],[0,t,0],[0,0,t]},t=-1..1,
               thickness=3, color=BLACK):
p2:=plot3d(UR0(x,y),x=-1..1,y=-1..1,axes=BOXED,
            style=HIDDEN, color=BLACK):
display(p1,p2,orientation=[-135,70]);
p2:=plot3d(UR1(x,y),x=-1..1,y=-1..1,axes=BOXED,
            style=HIDDEN, color=BLACK):
display(p1,p2,orientation=[-135,70]);
p2:=plot3d(URa(x,y,4/5),x=-1..1,y=-1..1,axes=BOXED,
            style=HIDDEN, color=BLACK):
display(p1,p2,orientation=[-135,70]);
```



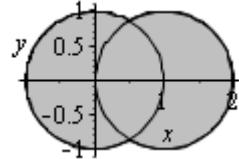
**Пример.** Построить уравнение границы области объединения двух кругов, представленную на следующем рисунке

```
w1:=(x,y)->1-x^2-y^2:
w2:=(x,y)->1-(x-1)^2-y^2:
```

```

wu:=(x,y)->UR1(w1(x,y),w2(x,y)):
p1:=implicitplot([w1(x,y),w2(x,y)],x=-2..4,y=-2..2,
                  thickness=1, color=BLACK):
p2:=implicitplot(wu(x,y),x=-1.1..2.1,y=-1.1..1.1,
                  filled=true, coloring=[WHITE,BLUE],grid=[25,25]):
display(p1,p2, scaling=CONSTRAINED);
simplify(wu(x,y));

```

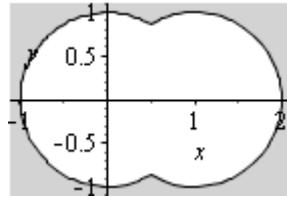


Внешность области объединения двух кругов можно построить следующим кодом

```

implicitplot(-wu(x,y),x=-1.1..2.1,y=-1.1..1.1,filled=true,
              coloring=[WHITE,BLUE],grid=[25,25],scaling=CONSTRAINED);

```

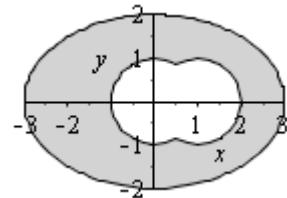


Пересечение внешности предыдущей области с внутренностью эллипса

```

w3:=(x,y)->1-x^2/9-y^2/4:
wi:=(x,y)->IR1(-wu(x,y),w3(x,y)):
implicitplot(wi(x,y),x=-3..3,y=-2..2,filled=true,
              coloring=[WHITE,BLUE],grid=[25,25],
              scaling=CONSTRAINED);

```

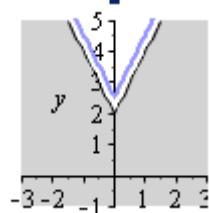


Объединение двух полуплоскостей дает внешность/внутренность угловой области

```

w1:=(x,y)->2-2*x-y:
w2:=(x,y)->2+2*x-y:
w12:=(x,y)->UR1(w1(x,y),w2(x,y)):
implicitplot(w12(x,y),x=-3..3,y=-1..5,filled=true,
              coloring=[WHITE,BLUE],scaling=CONSTRAINED,grid=[41,41]);
simplify(w12(x,y));

```



#### 4.1.3 Разность областей

Поскольку имеет место  $\Omega_1 \setminus \Omega_2 = \Omega_1 \cap \bar{\Omega}_2$ , то функциями «разности областей» будут следующие

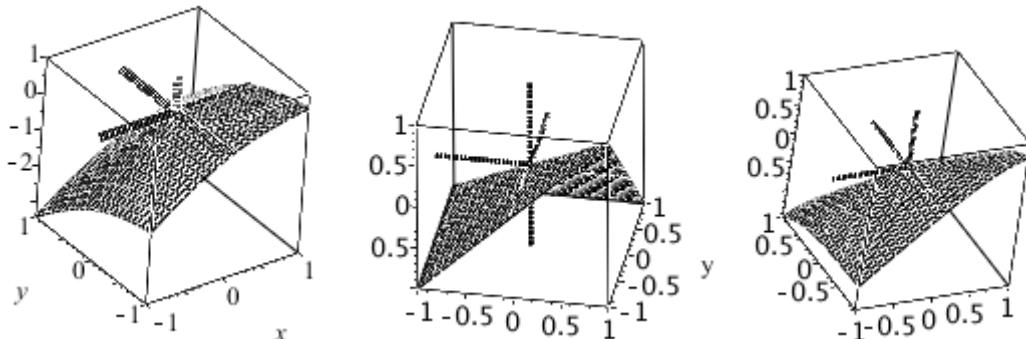
$$DR_0(x, y) = \frac{1}{2} \left( x - y - \sqrt{x^2 + y^2} \right)$$

$$DR_1(x, y) = \frac{1}{2} \left( x - y - |x + y| \right)$$

$$UR_\alpha(x, y) = \frac{1}{1+\alpha} \left( x - y - \sqrt{x^2 + y^2 - 2\alpha xy} \right) (-1 < \alpha \leq 1)$$

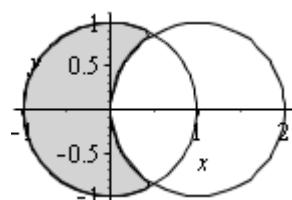
Вот пример кода Maple построения графиков этих функций

```
p1:=spacecurve({[t,0,0],[0,t,0],[0,0,t]},t=-1..1,
                thickness=3, color=BLACK):
p2:=plot3d(DR0(x,y),x=-1..1,y=-1..1,axes=BOXED,
            style=HIDDEN, color=BLACK):
display(p1,p2,orientation=[-55,55]);
p2:=plot3d(DR1(x,y),x=-1..1,y=-1..1,axes=BOXED,
            style=HIDDEN, color=BLACK):
display(p1,p2,orientation=[-80,55]);
p2:=plot3d(DRa(x,y,4/5),x=-1..1,y=-1..1,axes=BOXED,
            style=HIDDEN, color=BLACK):
display(p1,p2,orientation=[-100,55]);
```



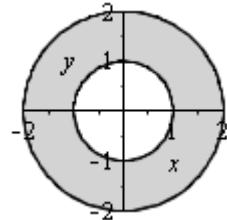
**Пример.** Построим неявное уравнение границы разности двух кругов

```
w1:=(x,y)->1-x^2-y^2:
w2:=(x,y)->1-(x-1)^2-y^2:
wu:=(x,y)->DR1(w1(x,y),w2(x,y)):
p1:=implicitplot([w1(x,y),w2(x,y)],x=-2..4,y=-2..2,
                  thickness=1,color=BLACK):
p2:=implicitplot(wu(x,y),x=-1.1..2.1,y=-1.1..1.1,
                  filled=true, coloring=[WHITE,BLUE],grid=[25,25]):
display(p1,p2,scaling=CONSTRAINED);
simplify(wu(x,y));
```



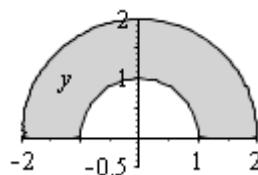
**Пример.** Построим неявное уравнение границы кольцевой области

```
w1:=(x,y)->4-x^2-y^2:
w2:=(x,y)->1-x^2-y^2:
w12:=(x,y)->DR1(w1(x,y),w2(x,y)):
p1:=implicitplot([w1(x,y),w2(x,y)],x=-2..2,y=-2..2,
thickness=1,color=BLACK):
p2:=implicitplot(w12(x,y),x=-2..2,y=-2..2,
filled=true,coloring=[WHITE,BLUE],grid=[25,25]):
display(p1,p2,scaling=CONSTRAINED):
simplify(w12(x,y));
```



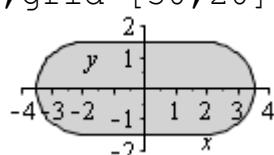
**Пример.** Построим неявное уравнение границы полукольца

```
w3:=(x,y)->y:
w123:=(x,y)->IR1(w12(x,y),w3(x,y)):
implicitplot(w123(x,y),x=-2..2,y=-0.5..2,filled=true,
coloring=[WHITE,BLUE],grid=[25,25], scaling=CONSTRAINED);
```



**Пример.** Построим неявное уравнение границы «стадиона»

```
a:=2: b:=3/2:
w1:=(x,y)->a^2-x^2:
w2:=(x,y)->b^2-y^2:
w12:=(x,y)->IR1(w1(x,y),w2(x,y)):
w3:=(x,y)->b^2-(x+a)^2-y^2:
w4:=(x,y)->b^2-(x-a)^2-y^2:
w123:=(x,y)->UR1(w12(x,y),w3(x,y)):
w1234:=(x,y)->UR1(w123(x,y),w4(x,y)):
implicitplot(w1234(x,y),x=-4..4,y=-2..2,filled=true,
coloring=[WHITE,BLUE],grid=[30,20], scaling=CONSTRAINED);
```

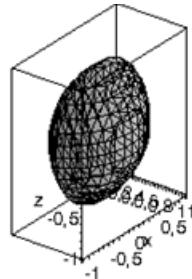


## 4.2 Неявные уравнения составных поверхностей

Методику получения уравнений границ плоских областей можно применять для построения неявных уравнений границ (поверхностей) пространственных областей. Только в трехмерном случае надо использовать «идентифицирующие» функции трехмерных областей (функции 3 – х переменных).

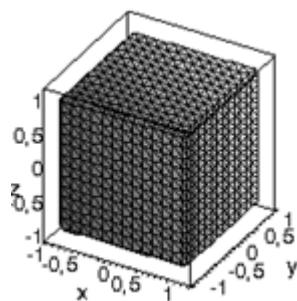
**Пример.**

```
w1:=(x,y,z)->1-x^2-y^2-z^2:
w2:=(x,y,z)->1-(x-1)^2-y^2-z^2:
wi:=(x,y,z)->IR1(w1(x,y,z),w2(x,y,z)):
implicitplot3d(wi(x,y,z),x=0..1,y=-1..1,z=-1..1,
grid=[15,15,15],scaling=CONSTRAINED,axes=BOXED,
orientation=[-60,60]);
simplify(wi(x,y,z));
```



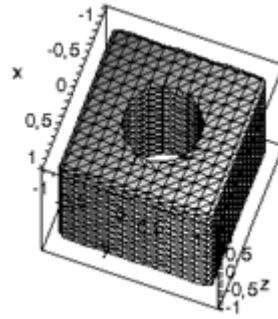
**Пример.** Неявное уравнение поверхности куба

```
w1:=(x,y,z)->1-x^2:
w2:=(x,y,z)->1-y^2:
w12:=(x,y,z)->IR1(w1(x,y,z),w2(x,y,z)):
w3:=(x,y,z)->1-z^2:
w123:=(x,y,z)->IR1(w12(x,y,z),w3(x,y,z)):
implicitplot3d(w123(x,y,z),x=-1..1..1..1,y=-1..1..1..1,
z=-1..1..1..1,grid=[15,15,15],scaling=CONSTRAINED,
axes=BOXED,orientation=[-60,60]);
simplify(w123(x,y,z));
```



**Пример.** Вычтем цилиндр (делаем цилиндрическую дырку)

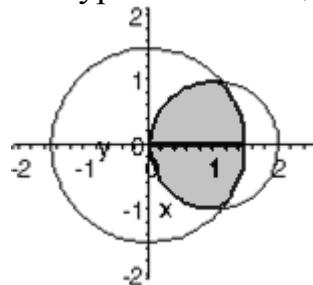
```
w4:=(x,y,z)->1/4-x^2-y^2:
w1234:=(x,y,z)->DR1(w123(x,y,z),w4(x,y,z)):
implicitplot3d(w1234(x,y,z),x=-1..1..1..1,y=-1..1..1..1,
z=-1..1..1..1,grid=[15,15,15],scaling=CONSTRAINED,
axes=BOXED, orientation=[20,25]);
simplify(w1234(x,y,z));
```



## Задачи и упражнения к главе 4

Упражнение. Написать неявное уравнение прямоугольника, рассматривая его как область пересечения двух полос.

Упражнение. Построить неявное уравнение следующей области



Ответ:  $\frac{9}{8} - x^2 - y^2 + x - \frac{1}{2} \left| 2x - \frac{9}{4} \right|$

Упражнение. Написать неявное уравнение квадрата.

Упражнение. Написать неявное уравнение двумерной буквы «К»

Упражнение. Написать неявное уравнение трехмерной буквы «К».

Замечание. Для этого надо рассмотреть уравнение двумерной буквы «К» как уравнение трехмерной (бесконечного цилиндра с сечением в форме буквы «К») и выполнить пересечение этой области с областью полосы, например, с полосой  $z \leq 1$

Упражнение. Написать неявное уравнение трехмерной буквы – первой буквы вашей фамилии или имени.

Упражнение. Написать неявное уравнение цилиндра (с донышками).

Упражнение. Написать неявное уравнение конуса (с донышком) и усеченного конуса (с донышками).

Упражнение. Написать неявное уравнение вертикального цилиндра с горизонтальным цилиндрическим отверстием.

Упражнение. Написать неявное уравнение вертикального цилиндра с горизонтальным отверстием квадратного сечения.